

1 Arbres couvrants de poids minimal

1.1 Problème

Etant donné $\mathcal{G} = (V, E)$, un graphe non orienté connexe, et $\omega : E \rightarrow \mathbb{R}^+$, on veut trouver un arbre couvrant, \mathcal{T} , de \mathcal{G} qui minimise $\omega(\mathcal{T}) = \sum_{x,y \in E} \omega(xy)$.

Rappel : un graphe couvrant de $\mathcal{G} = (V, E)$ est un graphe partiel de \mathcal{G} qui est un arbre et qui contient tous les sommets de \mathcal{V} .

1.2 Algorithme de Prim

On a :

- en entrée : un graphe $\mathcal{G} = (V, E)$ donné par ses listes d'adjacence et une fonction de poids $\omega : E \rightarrow \mathbb{R}^+$
- en sortie : un arbre couvrant \mathcal{T} de \mathcal{G} de poids minimal

Le *principe* est de faire croître un arbre de poids minimal depuis une racine choisie arbitrairement parmi les sommets de \mathcal{G} .

Algorithme 1 : PRIM(\mathcal{G}, ω)

début

pour chaque $x \in V$ **faire**

$poids(x) \leftarrow +\infty$;

$pere(x) \leftarrow \text{NULL}$;

$traite(x) \leftarrow \text{NON}$

fin

$Candidats \leftarrow \{r\}$

(r : sommet quelconque pris comme racine du calcul)

$poids(r) \leftarrow 0$;

$SommetsCouverts \leftarrow 1$;

tant que $SommetsCouverts < n$ **faire**

$x \leftarrow$ sommet de poids minimum dans $Candidats$;

$Candidats \leftarrow Candidats \setminus \{x\}$;

$traite(x) \leftarrow \text{OUI}$;

pour chaque $y \in N(x)$ **tel que** $traite(y) = \text{NON}$ **faire**

si $poids(y) = +\infty$ **alors**

$Candidats \leftarrow Candidats \cup \{x\}$

fin

si $\omega(xy) < poids(y)$ **alors**

$poids(y) \leftarrow \omega(xy)$;

$pere(y) \leftarrow x$

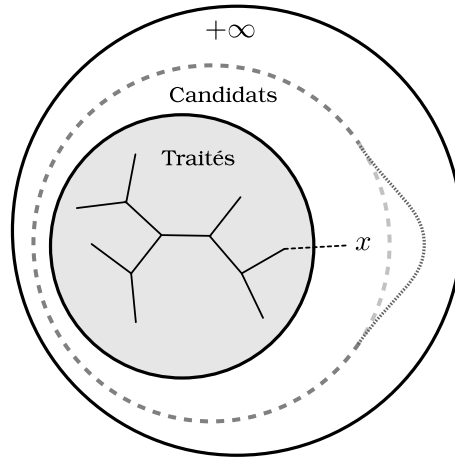
fin

fin

$SommetsCouverts \leftarrow SommetsCouverts + 1$

fin

fin



Correction

Les invariants de l'algorithme sont :

- I_1 : si $x \in \text{Candidats}$, $\text{poids}(x)$ stocke le poids de la plus petite arête qui relie x à un sommet déjà traité.
- I_2 : à tout instant, l'arbre construit peut être prolongé en un arbre couvrant de \mathcal{G} de poids minimum.

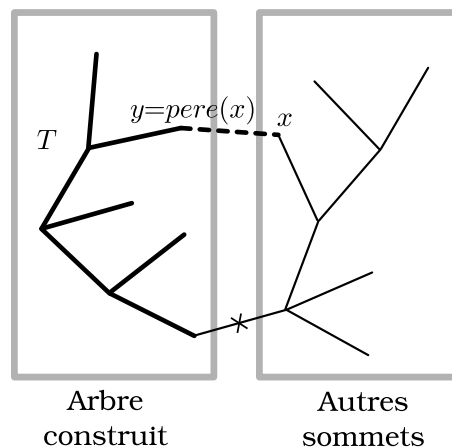
Preuve

I_1 est clair d'après les mises à jour de $\text{poids}(\cdot)$ dans l'algorithme.

Preuve de I_2 :

- L'invariant est vrai à l'étape d'initialisation (puisqu'il n'y a qu'un seul sommet à ce moment)
- On suppose I_2 vrai pour \mathcal{T} jusqu'à l'étape précédant l'ajout du sommet x . On considère l'arbre de poids minimum, \mathcal{T}' , prolongement de \mathcal{T} à tout le graphe. Soit y le père de x dans \mathcal{T} .

Si l'arête $(yx) \notin \mathcal{T}'$, considérons dans \mathcal{T}' , une chaîne de x à y et l'arête (zt) de cette chaîne entre $\mathcal{T}' \setminus \mathcal{T}$ et \mathcal{T} . D'après le choix de x , on sait que $\omega(xz) \geq \omega(zt)$ (comme t et $y \in \mathcal{T}$, z et $x \in \text{Candidats}$. x ayant été choisi, $\text{poids}(x)$ est minimum). Donc $\mathcal{T}'' = \mathcal{T}' \setminus \{z\} \cup \{(xy)\}$ est un arbre couvrant de poids $\omega(\mathcal{T}'') \leq \omega(\mathcal{T}')$ qui prolonge \mathcal{T} : contradiction, donc $(yx) \in \mathcal{T}'$.



Remarque : on aurait pu utiliser l'invariant I_2' : l'arbre construit est un arbre couvrant de poids minimal des sommets qu'il couvre.

Complexité

On fait :

- $\mathcal{O}(n)$ fois des extractions de minimum,

- $\mathcal{O}(\sum_{x \in V} \text{deg}(x)) = \mathcal{O}(m)$ fois des mises à jour de poids,
- $\mathcal{O}(n + m)$ fois des parcours d'arête.

Structures de données

gestion de l'ensemble <i>Candidats</i>	liste doublement chaînée	tableau	tas binaire	tas de Fibonacci
complexité totale	$\mathcal{O}(n)$	$\mathcal{O}(n^2)$	$\mathcal{O}(m \log(n))$	$\mathcal{O}(m + n \log(n))$

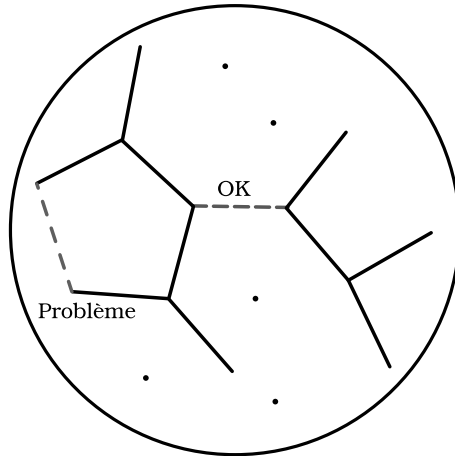
Remarque : si la liste est triée en fonction du poids, en terme de complexité, c'est pire (puisqu'il faut la maintenir triée malgré les modifications de poids).

Remarque : pour *poids(.)* et *pere(.)* on peut utiliser des tableaux.

1.3 Algorithme de Kruskal

Principe :

- Trier les arêtes par poids croissant
 - ajouter une à une les aretes dans cet ordre sans créer de cycle
- On obtient une forêt qui croît jusqu'à devenir un arbre couvrant de poids minimal.



Correction

Invariant de l'algorithme : à tout instant, la forêt construite peut se prolonger en un arbre couvrant de poids minimal.

Preuve

- L'invariant est vrai à l'étape d'initialisation (une seule arête, celle de poids minimum)
 - On suppose l'invariant vrai pour \mathcal{F} (forêt de parcours) jusqu'à l'étape précédant l'ajout de l'arête (xy) à \mathcal{F} . \mathcal{F} peut se prolonger en \mathcal{T} , arbre couvrant de poids minimal.
- Si $(xy) \notin \mathcal{T}$, alors $\mathcal{T} \cup \{(xy)\}$ a un cycle qui contient une arête e de $\mathcal{T} \setminus \mathcal{F}$ (x et y ne sont pas déjà connectés dans \mathcal{F} sinon on ne pourrait pas ajouter (xy) , et, \mathcal{T} étant connexe, il contient une chaîne de x à y). Etant donné l'ordre d'ajout des arêtes, on a :

$$\omega(e) \geq \omega(xy)$$

Mais dans ce cas, $\mathcal{T} \setminus \{(zt)\} \cup \{(xy)\}$ est de poids $\leq \omega(\mathcal{T})$ et contient l'arête (xy) : contradiction, donc $(yx) \in \mathcal{T}$.

Complexité

Gérer la forêt est équivalent à la gestion de partition pour les opérations *Union/Find* :
 La forêt correspond à une partition des sommets en ensembles disjoints (connexes et sans cycle).
 Le test de création de cycle revient à vérifier si les extrémités de l'arête ajoutée appartiennent à la même partie (*Find*).
 L'ajout d'une arête revient à fusionner les deux parties correspondant à chacune des extrémités de l'arête (*Union*).

Au total : $\mathcal{O}(m \cdot \alpha(n))$ (cf cours de complexité amortie) et ce, au tri initial des arêtes près (en $\mathcal{O}(m \cdot \log(n))$).

2 Exemples d'applications de parcours en profondeur (D.F.S.)

Version Récursive du D.F.S.

(elle facilite l'introduction des "dateurs" par rapport à la version boucle présentée avant)

Algorithme 2 : DFS(\mathcal{G})

```

début
  | pour chaque  $u \in V$  faire
  |   |  $etat(u) \leftarrow \text{NONATTEINT};$ 
  |   |  $pere(u) \leftarrow \text{NULL};$ 
  |   fin
  |  $temps \leftarrow 0;$ 
  | pour chaque  $u \in V$  faire
  |   | si  $etat(u) = \text{NONATTEINT}$  alors
  |   |   | DFS( $\mathcal{G}, u$ )
  |   |   fin
  |   fin
fin

```

Algorithme 3 : DFS(\mathcal{G}, u)

```

début
  |  $etat(u) \leftarrow \text{DECOUVERT};$ 
  |  $temps \leftarrow temps + 1;$ 
  |  $d(u) \leftarrow temps;$ 
  | pour chaque  $v \in N(u)$  faire
  |   | si  $etat(v) = \text{NONATTEINT}$  alors
  |   |   |  $pere(v) \leftarrow u;$ 
  |   |   | DFS( $\mathcal{G}, v$ )
  |   |   fin
  |   fin
  | fin
  |  $etat(u) \leftarrow \text{TRAITE};$ 
  |  $temps \leftarrow temps + 1;$ 
  |  $f(u) \leftarrow temps$ 
fin

```

Remarque :

$d(u)$ = date de découverte de u

$f(u)$ = date de fin de traitement de u

Propriétés - Agencement des intervalles $[d(u); f(u)]$

Etant donné $\mathcal{G} = (V, E)$ et les numérotations $d(\cdot)$ et $f(\cdot)$ produites par un D.F.S., soient u et $v \in V$

- Soit $[d(u); f(u)] \subseteq [d(v); f(v)]$
- Soit $[d(v); f(v)] \subseteq [d(u); f(u)]$
- Soit $[d(v); f(v)] \cap [d(u); f(u)] = \emptyset$
- u est un descendant de v dans la forêt de parcours *ssi*
 $[d(u); f(u)] \subseteq [d(v); f(v)]$
- si (uv) est un arc, alors on ne peut pas avoir
 $d(u) < f(u) < d(v) < f(v)$

Correction

Invariant de l'algorithme : à tout instant, les sommets dans la pile d'appels à D.F.S. (\mathcal{G}, \cdot) (qui sont les sommets découverts mais pas encore traités) forment un chemin de la forêt de parcours depuis une des racines.

Preuve

Supposons $d(u) < d(v)$

- $d(v) \leq f(u)$, alors v est découvert avant que soit traité, donc, à sa découverte, v est au-dessus de u dans la pile d'appels.
 - v est un descendant de u (d'après l'invariant dans la forêt de parcours), et
 - v est traité avant u (étant donné le comportement de la pile d'appels)
 - donc $f(v) < f(u)$ i.e. $[d(v); f(v)] \subseteq [d(u); f(u)]$
- sinon si $d(v) < d(u)$,alors $[d(v); f(v)] \cap [d(u); f(u)] = \emptyset$

Principe de l'algorithme de recherche des composantes fortement connexes pour un graphe $\mathcal{G} = (V, E)$ orienté

1. faire un D.F.S. sur \mathcal{G} en calculant les numérotations $d(\cdot)$ et $f(\cdot)$
 2. calculer $\mathcal{G}^t = (V, E^t)$ (transposé de \mathcal{G} dont les arcs sont inversés par rapport à ceux de \mathcal{G})
 3. faire un D.F.S. sur \mathcal{G}^t en prenant pour racine à chaque fois le sommet restant de $f(\cdot)$ maximum.
- Les arbres de la nouvelle forêt sont les composantes fortement connexes.