

# Optimisation des boucles, II/II

## Compilation avancée et optimisation de programmes

Paul Feautrier

ENS de Lyon  
Paul.Feautrier@ens-lyon.fr

16 novembre 2005



## Ordonnancement

- ▶ Soit  $E$  un ensemble de tâches, opérations, instructions ... à exécuter à l'aide d'un certain nombre de machines, opérateurs, processeurs ...
- ▶ Ordonnancer = fixer pour chaque opération la date de départ et l'opérateur utilisé.
- ▶ Représentation par table.

Opération	Durée	Date	Opérateur
$x = y + z$	1	0	+
$u = v + w$	2	0	*
$a = x + u$	1	2	+

Exécution parallèle = les dates de départ sont égales.

## Ordonnement d'un bloc de base

On se donne:

- ▶ La liste des opérations  $T_i, i = 1, n$  et leur durée  $d_i$ .
- ▶ Les *contraintes de précédence*  $T_i$  avant  $T_j$  (généralisation des dépendances).
- ▶ Résoudre:

$$\begin{aligned} \min \quad & L \\ \forall i : L & \geq t_i \\ \forall i : t_i & \geq 0 \\ \forall i, j, T_i \text{ avant } T_j : t_j & \geq t_i + d_i \end{aligned}$$

- ▶ On peut utiliser la programmation linéaire, mais il y a plus simple.

## Tri topologique

- ▶ Construire le graphe de la relation de précédence, qui est un DAG.
- ▶ Tant qu'il reste des sommets dans le graphe,
- ▶ Choisir un sommet  $t_i$  sans prédécesseur,
- ▶ Lui affecter la date

$$\max_{T_j \text{ avant } T_i} t_j + d_j.$$

Le calcul est possible parce que tous les  $T_j$  ont déjà été ordonnancé.

- ▶ Enlever  $T_i$  du graphe.

## Contraintes de ressources

- ▶ L'ordonnement ci-dessus ne tient pas compte des *contraintes de ressources*.
- ▶  $r$ : un *type* de ressource (e.g. un additionneur flottant).
- ▶  $N_r$  le nombre de ressources de type  $r$ .
- ▶  $T_i \in r$ :  $T_i$  utilise une ressource de type  $r$ .

$$\forall i : \text{Card} \{ T_i \in r \mid t_i \leq t < t_i + d_i \}.$$

## Complexité

- ▶ Résultat classique: le problème de l'ordonnement sous contraintes de ressources est NP-complet dès qu'il y a un type avec plus de 2 ressources.
- ▶ On doit se contenter de solutions approchées ou utiliser la programmation linéaire en nombres entiers:
- ▶  $X_{it} \in \{0, 1\}$ ,  $X_{it} = 1$  ssi  $t_i = t$ .
- ▶  $\forall t : \sum_t X_{it} = 1$ .
- ▶  $t_i = \sum_t t.X_{it}$ , permet d'écrire les contraintes de précédence.

$$\forall t, r : \sum_{T_i \in r} \sum_{k=t-d_i+1}^t X_{ik} \leq N_r.$$

## Algorithmes de liste I/II

- ▶ **Principe:** on simule le fonctionnement d'un multiprocesseur *glouton*: un processeur n'est oisif que s'il n'y a pas de travail pour lui. On classe les opérations par ordre de priorité selon un critère arbitraire.
- ▶ **Notations:**
  - ▶  $K_r$  la tâche qui utilise actuellement la ressource  $r$ .
  - ▶  $t_r$ : la date à laquelle  $K_r$  a été lancée.
  - ▶  $d_r$ : la durée d'exécution de  $K_r$ .

## Algorithmes de liste, II/II

- ▶ Pour  $t = 0, L$  (une borne supérieure de la durée de l'ordonnement):
  - ▶ Pour toute ressource  $r$ :
    - Si  $t < t_r + d_r$ , la ressource est occupé, ne rien faire.
    - Si  $t = t_r + d_r$ , enlever la tâche exécutée par  $r$  du graphe de précédence.
    - Si  $t \geq t_r + d_r$ , chercher la tâche de plus haute priorité qui utilise  $r$  et n'a pas de prédécesseur.
    - Si on en trouve une,  $t_r = t$  et  $r$  exécute cette tâche.



## Ordonnement d'un nid de boucles

- ▶ Comme le nombre d'opérations peut être très grand (ou inconnu, ou infini), on ne peut plus tabuler l'ordonnement.
- ▶ On doit représenter l'ordonnement par une formule.
- ▶ Opération:  $\langle S, i \rangle$ ,  $i \in D_S$ .
- ▶ Ordonnement affine:

$$\theta(S, i) = h_S \cdot i + k_S,$$

où  $h_S$  est un vecteur de même dimension que  $i$ , et où  $k_S$  est un scalaire, en général entiers.

- ▶ Première contrainte:  $\theta(S, i) \geq 0$ .
- ▶ NB: on peut utiliser des ordonnements plus compliqués, par exemple affines par morceaux.

## Contrainte de causalité

L'ordre associé à l'ordonnement doit respecter les dépendances:

$$\langle S, i \rangle \delta \langle T, j \rangle \Rightarrow \theta(S, i) + d(S) \leq \theta(T, j).$$

- ▶ Il s'agit ici de la relation de dépendance détaillée:

$$\begin{aligned} i \in D_S, \quad j \in D_T \\ f_S(i) &= g_T(j), \\ i &\ll_p j \end{aligned}$$

- ▶  $f_S, g_T$  : fonctions d'indice ;
- ▶  $\ll_p$  : ordre lexicographique à la profondeur  $p$ .

## Un exemple I/III

### Boucle de Lamport:

```
for(i=1; i<=n; i++)  
  for(j=1; j<=n; j++)  
    a[i][j] = 0.5*(a[i-1][j] + a[i][j-1]);
```

- ▶ Ordonnement:  $\theta(i, j) = \alpha i + \beta j$ . Il n'y a pas besoin de terme constant.
- ▶ Durée de l'opération: 1.
- ▶ Dépendance:  $(i, j) \rightarrow (i + 1, j)$  et  $(i, j) \rightarrow (i, j + 1)$ .
- ▶ Noter qu'aucune des boucles n'est parallèle.

## Un exemple II/III

### Résolution

$$\alpha i + \beta j + 1 \leq \alpha(i + 1) + \beta j,$$

$$\alpha i + \beta j + 1 \leq \alpha i + \beta(j + 1)$$

- ▶ Soit  $\alpha \geq 1, \beta \geq 1$ .
- ▶ On a intérêt à prendre les plus petites valeurs possibles, donc:  
 $\theta(i, j) = i + j$ .

## Un exemple III/III

### Génération du code parallèle

- ▶ Rappel: la valeur de  $i + j$  est la date à laquelle l'opération  $(i, j)$  doit être exécutée.
- ▶ Le temps doit avancer de sa valeur minimale, 2, à sa valeur maximale,  $2n$ .
- ▶ A chaque instant, on exécute en parallèle toutes les opérations telles que  $i + j = t$ .

```
for(t=2; t<=2*n; t++)  
    //for(j=max(1, t-n); j <= min(n, t-1); j++)  
        a[t-j][j] = 0.5 * (a[t-j-1][j] + a[t-j][j-1]);
```

- ▶ Vérifier: pas de dépendance dans la boucle parallèle.

## Dépendances uniformes

- ▶ L'exemple de Lamport est le cas d'un nid de boucle parfait à dépendances uniformes:  $\langle S, i \rangle \rightarrow \langle S, i + d_k \rangle$ ,  $k = 1, n$ .
- ▶ Conditions de causalité:  $h_S \cdot d_k \geq 1$ ,  $k = 1, n$ .
- ▶ Il y a toujours une solution, parce que les vecteurs  $d_k$  sont lexicopositifs. On peut trouver la meilleure par programmation linéaire.

### Theorem

*Un nid de boucle de profondeur  $\geq 2$  à dépendances uniformes contient toujours du parallélisme.*

### Démonstration.

Ranger les vecteurs de dépendance par ordre lexicographique croissant, et construire l'ordonnement par étape. □

## Cas général

- ▶ La condition de causalité peut représenter jusqu'à  $\text{Card } D_S \times \text{Card } D_T$  contraintes linéaires sur les coefficients des ordonnancements.
- ▶ Ce nombre peut être très grand, ou inconnu, ou même infini.
- ▶ Il faut trouver un moyen pour *résumer* ces contraintes en un ensemble fini.
- ▶ C'est possible parce que les contraintes sont linéaires.

## Méthode des sommets

### Patrice Quinton, circa. 1987

- ▶ La relation de dépendance détaillée définit un polyèdre dans le produit cartésien  $D_S \times D_T$ .

$$\begin{aligned}i &\in D_S, & j &\in D_T \\f_S(i) &= g_T(j), \\i &\ll_p j\end{aligned}$$

- ▶ Théorème de Minkowski: tout polyèdre est combinaison convexe d'un nombre fini de points, ses sommets.
- ▶ Pour qu'une fonction affine soit non négative dans un polyèdre, il faut et il suffit qu'elle soit non négative en ses sommets.
- ▶ Trouver les sommets du polyèdre des dépendances (algorithme de Chernikova).
- ▶ Ecrire la condition de causalité en ces points.
- ▶ Résoudre par programmation linéaire.



# Méthode de Farkas I/II

## Paul Feautrier, 1992

- ▶ Lemme de Farkas: pour qu'une fonction affine soit non négative dans un polyèdre, il faut et il suffit qu'elle soit combinaison affine positive des contraintes définissant le polyèdre:

$$Ax + b \geq 0 \Rightarrow cx + d \geq 0$$

est équivalent à:

$$cx + d = \lambda_0 + \lambda.(Ax + b) \quad \lambda_0, \lambda \geq 0.$$

- ▶ antécédent: les contraintes définissant le polyèdre des dépendances.
- ▶ conséquent: le délai  $h_T.j + k_T - h_S.i - k_S - d_S$ .

## Méthode de Farkas II/II

- ▶ Ecrire l'identité de Farkas.
- ▶ Identifier les coefficients de  $i$  et  $j$  et les termes constants.
- ▶ On obtient un système d'équations linéaires dont les inconnues sont les coefficients des ordonnancements  $h_S, k_S$  et les multiplicateurs de Farkas.
- ▶ Comme les inconnues sont positives, on doit résoudre par une méthode de programmation linéaire.
- ▶ On peut ajouter une fonction objectif (par exemple, la latence totale).

## Exemple

```
for(i=0; i<n; i++)  
  for(j=0; j<n; j++)  
M:   c[i] += a[i][j]*b[j];
```

► Ordonnancement:  
 $\theta(M, i, j) = \alpha i + \beta j.$

► Dépendance:

$$i \geq 0, j \geq 0, i' \geq 0, j' \geq 0$$

$$i = i', j' \geq j + 1.$$

$$\alpha i' + \beta j' - \alpha i - \beta j - 1 = \lambda_0 + \lambda_1 i + \lambda_2 j + \lambda_3 i' + \lambda_4 j' + \lambda_5 (j' - j - 1) + \mu (i' - i).$$

$$\alpha = \lambda_3 - \mu, \quad -\alpha = \lambda_1 + \mu,$$

$$\beta = \lambda_4 + \lambda_5, \quad -\beta = \lambda_2 - \lambda_5,$$

$$-1 = \lambda_0 - \lambda_5.$$

$$\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = \lambda_4 = 0, \quad \lambda_5 = \beta = 1 \quad \alpha = 0.$$

## Echec et Mat ...

```
for(i=0; i<n; i++)  
    for(j=0; j<n; j++)  
M:      s += a[i][j];
```

- ▶ Ordonnement:

$$\theta(M, i, j) = \alpha i + \beta j.$$

- ▶ Dépendance:

$$i \geq 0, j \geq 0, i' \geq 0, j' \geq 0$$

$$i' \geq i + 1,$$

$$i = i', j' \geq j + 1.$$

$$\alpha i' + \beta j' - \alpha i - \beta j - 1 = \lambda_0 + \lambda_1 i + \lambda_2 j + \lambda_3 i' + \lambda_4 j' + \lambda_5 (i' - i - 1).$$

$$\beta j' - \beta j - 1 = \mu_0 + \mu_1 i + \mu_2 j + \mu_3 j' + \mu_5 (j' - j - 1)$$

La première identité entraîne  $\beta = 0$  alors que la seconde entraîne  $\beta \geq 1$ . Il y a contradiction.

Il n'y a pas d'ordonnement affine légal.

# Caches

## Localité spatiale / temporelle

# Associativité

## Stratégie de remplacement

- ▶ LRU, FIFO, RANDOM.
- ▶ write throught, write back.



# TLB

# Mémoires locales, mémoire virtuelle